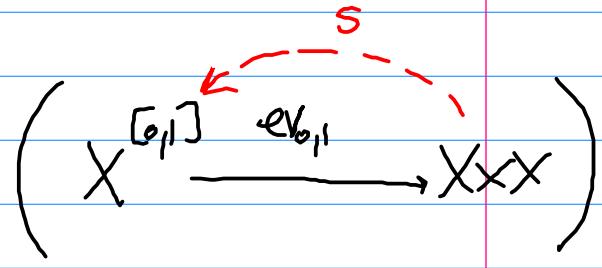


# SESIÓN 1

Farber's (2002)  $TC(X) = \text{secat} \left( \begin{array}{c} X^{[0,1]} \xrightarrow{ev_{0,1}} XXX \\ \text{---} \end{array} \right)$



Robótica (planeación matriciz)  $\left\langle \begin{array}{l} \text{en tiempo real} \\ \text{por adelantado} \end{array} \right. \checkmark$

$X =$  estados de un robot  
 $XXX =$  pares de estados (inicial-final)  
 $X^{[0,1]} =$  transformaciones del robot



sección  $s =$  planeadores matriciz  
(continuos: a prueba de errores)

Ejemplo: Si  $X$  es contractil entonces  
existe planeador matriz continuo  $s$ .

De hecho la existencia de un planeador continuo  $s$   
sólo se da cuando  $X$  es contractil: plan matriz de  
cualquier punto a uno fijo.

SOLUCION

Genero de Schwarz (categoría seccional,  $\text{secat}$ ):

$$\text{secat}(p: E \rightarrow B) = m - 1$$

$$m = \min \left\{ r \begin{array}{l} \circ B = A_1 \cup \dots \cup A_r, \quad A_i = A_i^0 \subseteq B \\ \circ \exists s_i: U_i \rightarrow E \text{ sección local salvo homot} \end{array} \right\}$$

Ejemplo:  $B$  conexo  $\Rightarrow \text{cat}(B) = \text{secat}(b_0 \hookrightarrow B)$

$\text{cat}(M = \text{variedad suave}) < \#$  puntos críticos  
de cualquier función suave  $M \rightarrow \mathbb{R}$   
 $\hookrightarrow$  Invariante homotópico.

Def:  $\bullet$   $\text{TC}(X) = \text{secat}(X \xrightarrow{e_0, \square} X \times X)$

$\bullet$  Sistema de planeadores locales:

$$\left\{ (A_i, S_i) : X \times X = \cup A_i, S_i : U_i \rightarrow X \xrightarrow{e_0, \square} \text{sec} \right\}$$

$\bullet$  TC da info sobre cualquier tal sistema:  
ALGORITMOS  $\rightsquigarrow$  orden de inestabilidad.

Objetivo: Teoría y cálculo de TC

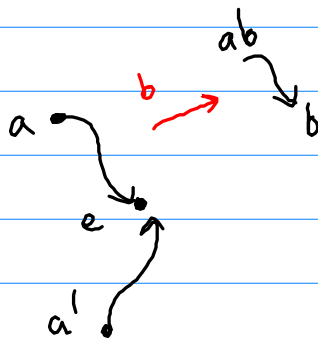
Ejemplos:

- $TC(\text{conjunto convexo de } \mathbb{R}^n) = 0$
- $TC(X) = 0 \iff X$  contráctil,
- $\text{cat}(X) \leq TC(X) \leq \text{cat}(X \times X)$  :

$$\begin{array}{ccc} x_0 \in X \text{ fijo.} & & \\ X \hookrightarrow X \times X, \quad x \mapsto (x, x_0) & & \\ \Rightarrow C([0,1], 0; X, x_0) \hookrightarrow X^{[0,1]} & & \\ \downarrow & \nearrow & \downarrow \\ X & \hookrightarrow & X \times X \end{array}$$

Nota:  $\pi_1 = \text{cut}$  para grupos topológicos  
(mas geralmente, para grupos topológicos salvo  
homotopia — H-espacos: Lupton-Scheerer 2011)

razão:  $G$  é homogêneo:



## Formalmente:

•  $G$ : gpo topológico =  $A_1 \cup \dots \cup A_r$ ,  $A_i$  abierto contractil

$$\begin{array}{ccc} G \times G & \xrightarrow{xy^{-1}} & G \\ \uparrow & \swarrow & \uparrow \\ B_i & \xrightarrow{\quad} & A_i \end{array} \Rightarrow B_i \text{ abiertos que cubren a } G \times G$$

•  $h_i : A_i \times [0, 1] \rightarrow G$  homotopía de contracción  
 $h_i(\cdot, 0) = \text{incl.}$   
 $h_i(\cdot, 1) = e \in G$  (neutro)

•  $s_i : B_i \times [0, 1] \rightarrow G$ ,  $s_i(a, b, t) = h_i(ab^{-1}, t) b$

Ejemplos :

$$\text{cat}(S^n) \leq \tau c(S^n) \leq \text{cat}(S^n \times S^n)$$

$$\begin{array}{ccc} \parallel & \parallel & \parallel \\ 1 & d=1, 2? & 2 \end{array}$$

(objetivo inmediato)

Métodos de cálculo más exitosos hasta el momento (cat)

$$\text{cup-length}(X) \leq \text{cat}(X) \leq \frac{\text{hdim}(X)}{\text{conn}(X)+1}$$

→ = máxima cantidad de clases de cohomología reducida de  $X$  con **producto**  $\neq 0$ .

Lema:  $F \rightarrow E \xrightarrow{p} B$  fibration

$$\text{secat}(p) \leq \frac{\text{hdim}(B)}{2 + \text{conn}(F)}$$

Se verá como parte de las ideas de la Sesión 4 (teoría clásica de obstrucciones en teoría de homotopía).

En el caso bajo consideración la fibration relevante es  $\Omega X \rightarrow * \rightarrow X$



Lema Si  $x_1, \dots, x_n \in \bar{H}^*(X)$  con  $x_1 \cdots x_n \neq 0$   
entonces  $\text{cat}(X) \geq n$

Si  $X = A_1 \cup \dots \cup A_k$   $\left( k = \text{cat}(X) + 1 \right)$   
 $A_i$  abierto contractil en  $X$

con  $k \leq n$ , entonces

$$A_i \hookrightarrow X \hookrightarrow (X, A_i)$$

$$0 \longleftarrow X_i \longleftarrow y_i$$

$$0 \neq x_1 \cdots x_k \longleftarrow y_1 \cdots y_k \neq 0$$

$$(X, \cup A_i = X)$$

Discusión  $TC(S^n) = \begin{cases} 1; & n \text{ impar} \\ 2; & n \text{ par} \end{cases}$

(por ejemplo:  $S^1, S^3, S^7$  que son H-espacios)

n impar:  $v: S^n \rightarrow S^n$  campo tangente.

$S_1 =$  movimiento a través de geodésicas en  
 $U_1 = \{ (a, b) \in S^n \times S^n \mid a \neq -b \}$

$S_2 =$  movimiento primero al antipodal via  $v$  y luego por geodésicas en

$U_2 = \{ (a, b) \in S^n \times S^n \mid a \neq b \}$

Discusión  $TC(S^n) = \begin{cases} 1; & n \text{ impar} \\ 2; & n \text{ par} \end{cases}$

(por ejemplo:  $S^1, S^3, S^7$  que son H-espacios)

n par:  $zcl(X) \leq TC(X)$

←  
= máxima cantidad de clases de cohomología en el núcleo de  $X \hookrightarrow X \times X$  con producto  $\neq 0$

En  $H^{\downarrow}(S^n \times S^n) = \Lambda_{\mathbb{Z}}(x \otimes 1, 1 \otimes x)$   
 $(1 \otimes x - x \otimes 1)^2 = -2 x \otimes x \neq 0$

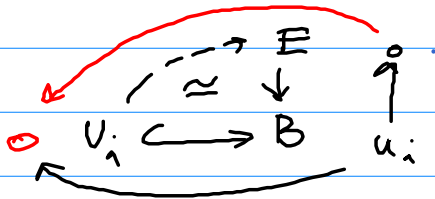
Para concluir la discusión acerca de  $TC(S^n)$ ,  
 resta por argumentar la desigualdad

$$2cl \leq TC$$

Def: Para  $p: E \rightarrow B$ ,

$cl(p)$  = máxima cantidad de clases de cohomología  
 en el núcleo de  $p^*$  con producto  $\neq 0$

Lema :  $cl(p) \leq \text{secat}(p) \leq \frac{\text{hdim}(\text{Base}(p))}{2 + \text{conn}(\text{Fibra}(p))}$



Ejemplo:  $M =$  variedad cerrada simplectica 1-conexa.

$$\text{zcl}(M) \leq \text{TC}(M) \leq \frac{2 \dim(M)}{1 + \text{conn}(M)} = \dim(M)$$

↓

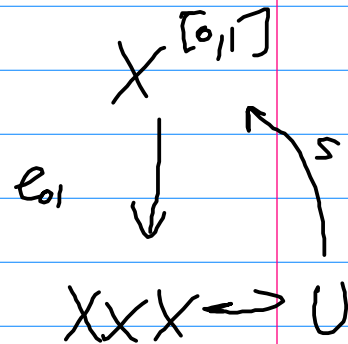
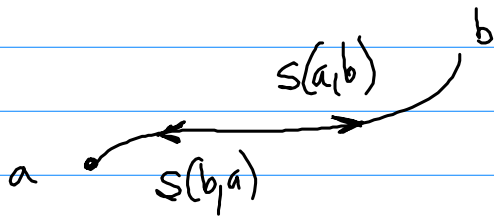
$= \dim M$  pues, con coeficientes reales,  
la 2-forma no degenerada de  $M$ ,  $\omega$ ,  
satisface  $\omega^{\dim M} \neq 0$

Caso de interes en la próxima sesión:  $\text{TC}(\mathbb{C}P^n) = 2n$

- $TC(X)$  sólo depende del tipo de homotopía de  $X$
- Subaditivo en productos :  $TC(X \times Y) \leq TC(X) + TC(Y)$   
 Mas generalmente, Schwarz probó :  

$$secat(p \times q) \leq secat(p) + secat(q)$$
- Comportamiento en fibraciones y cofibraciones  
 Por ejemplo  $cat(\mathbb{E}) < (cat(B)+1)(cat(F)+1)$ ,  
 Pero **NO** se conoce una situación similar para  $TC$
- En el caso orientado  $TC(\Sigma_g) = \begin{cases} 2, & g=0,1 \\ 4, & g \geq 2 \end{cases}$   
 Pero no se conoce ningún  $TC(\Sigma_g)$  con  $\Sigma_g$  no orient.  
 Decidir  $3 \leq TC(\text{Klein}) \leq 4$
- $TC(X) = cat(X \times X / \text{diag})$  se conoce en muchos casos.  
 No hay prueba general ni contraejemplos.

# Variantes (Eficiencia) en la Planeación Motriz



$$\text{I. } s(a,b)(t) = s(b,a)(1-t)$$

$$\text{II. } s(a,a)(t) = a$$

Def Un S.P.M.L  $\{ (U_i, s_i) \}$  es eficiente si

- cada  $U_i$  es cerrado bajo el intercambio de ejes.
- cada  $s_i$  satisface las condiciones I y II.

$$\begin{array}{ccccc}
 X^{[0,1]} & \longleftrightarrow & L(X)^c & \longrightarrow & L^0(X) = \text{caminos no cerrados} \\
 & & & & \text{y no orientados} \\
 e_{01} \downarrow & & e_{01} \downarrow & & e_{01} \downarrow \\
 X \times X & \longleftrightarrow & F(X, 2) & \longrightarrow & B(X, 2)
 \end{array}$$

$$TC^S(X) := \text{secat}(E_{01}) + 1$$

↗ plan matriz al reordenar de la diagonal determinado por **II**

Obs:  $TC(X) \leq TC^S(X)$

- ¿  $TC^S$  es invariante homotópico?
- ¿  $TC^S(X) = 1 \Leftrightarrow X$  contractil?

Problema: Topología (homotopía) de  $B(X, 2) = ??$



$$\begin{array}{ccccc}
 X^{[0,1]} & \longleftrightarrow & L(X)^c & \longrightarrow & L^0(X) = \begin{array}{l} \text{no-lazos} \\ \text{no orientados} \end{array} \\
 e_0 \downarrow & & e_{01} \downarrow & & E_{01} \downarrow \\
 X \times X & \longleftrightarrow & F(X, 2) & \longrightarrow & B(X, 2)
 \end{array}$$

Obs:  $e_{01}, e_{01}, E_{01}$  comparten la misma fibra  
 homotópica:  $\Omega X$

Cor:  $TC^S(X) \leq 1 + \frac{\text{hdim}(B(X, 2))}{1 + \text{conn}(X)}$  ← = ??

Caso de  $X = S^n$  (Farber-Grant)

$$\begin{array}{ccc} S^n & \xrightarrow{i} & F(S^n, 2) & \xrightarrow{r} & S^n \\ x & \mapsto & (x, -x) & & \\ & & (x, y) & \mapsto & \frac{x-y}{|x-y|} \end{array}$$

Lema: equivalencias homotópicas  $\mathbb{Z}/2$ -equivariantes

Corolarios •  $B(S^n, 2) \simeq P^n$

• Con  $\Omega S^n \rightarrow L^0(S^n) \xrightarrow{\varepsilon} B(S^n, 2)$   
 $TC^S(S^n) = \text{secat}(\varepsilon) \leq 1 + \frac{n}{n} = 2$

**Ejercicio:** Construir un sistema de 3 planeadores locales eficientes en  $S^1, S^2, \dots$

Óptima para  $n$  par pues  $2 = TC(S^n) \leq TC^S(S^n) \leq 2$

Proposición (Farber-Grant, 2008)

$$TC^S(S^n) = 2 \quad \forall n.$$

Dem

Basta ver que  $TC^S(S^n) \geq 2$

$$\text{ie } \text{secat} \left( L^0(S^n) \xrightarrow{\varepsilon} B(S^n, \varepsilon) \right) \geq 1$$

Farber-Grant lo prueban observando que  $E$  induce un morfismo en  $H^k(\cdot; \mathbb{Z}/2)$  con núcleo no trivial. Para lo cual usan de manera crítica la descripción de Heafliger de  $H^k(B(M, 2); \mathbb{Z}/2)$ . El cálculo es algo técnico. Aquí damos un argumento elemental (sugerido por Peter Landweber):

Supóngase la existencia de una sección  $s$  como en el diagrama siguiente, y considérese la correspondiente sección "pullbackeada"  $\sigma$  (que es  $\mathbb{Z}/2$ -equivariante):

$$\begin{array}{ccccc}
 (S^n)^{[0,1]} & \longleftrightarrow & L(S^n)^c & \longrightarrow & L^0(S^n) \\
 e \downarrow & & e \downarrow \uparrow \sigma & & \downarrow \uparrow s \\
 S^n \times S^n & \longleftrightarrow & F(S^n, 2) & \longrightarrow & B(S^n, 2)
 \end{array}$$

Se tiene la composición

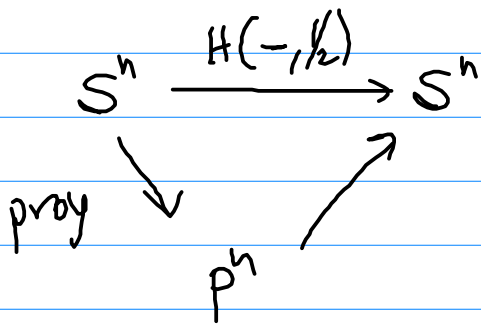
$$S^n \xrightarrow{i} F(S^n, \mathbb{Z}) \xrightarrow{\sigma} L(S^n)^c \hookrightarrow (S^n)^{[0,1]}$$

cuya adjunta es una homotopía  $H: S^n \times [0,1] \rightarrow S^n$   
que satisface:

$$\left. \begin{array}{l} H(x, 0) = x \\ H(x, 1) = -x \end{array} \right\} \therefore n \text{ es impar}$$

$$\begin{array}{l} y \quad H(x, t) = \sigma(x, -x)(t) \\ \quad H(-x, 1-t) = \sigma(-x, x)(1-t) \end{array} \gg$$

En particular  $H(x, \frac{1}{2}) = H(-x, \frac{1}{2})$ , así que  
 $H(-, \frac{1}{2}): S^n \rightarrow S^n$  factoriza como



Pero como  $n$  es impar  $S^n \xrightarrow{\text{proy}} P^n$  tiene grado par en la celda máxima, de modo que  $H(-, 1/2)$  tendría grado par. Imposible pues  $H(-, 1/2) \simeq H(-, 0) = \text{Id}$ .

